

**Робот миксер-кормораздатчик самоходный компании «GOKE» Китай,
модель EGК , колесная
(вертикальное расположение шнеков)**



Параметры:

Объем бункера: 12 м³*

Габаритные размеры (длина x ширина x высота): 5,5 м x 2,8 м x 3,3 м

Вес оборудования: 10 т

Время работы оборудования на одной зарядке (при движении, перемешивании и раздаче корма): 5-6 часов

Время зарядки устройства: 3-5 часа

Рабочая скорость оборудования: скорость на 1-й передаче 1 км/ч (скорость проверки безопасности управления), 2-я передача 3-5 км/ч. (с кормом), тормозной путь 1 м., скорость на 3-й передаче 6-8 км/ч (скорость движения без нагрузки), тормозной путь 2 м.

Аккумулятор: литиевая батарея, срок службы 4-5 лет

Характеристики:

1. Автономный робот с точной навигацией и аккумуляторным питанием.

Робот оснащён шасси с автономным приводом и противоскользящими шинами для работы с большой нагрузкой. Устойчив при передвижении и обладает радиусом поворота, подходящим для различных дорог.

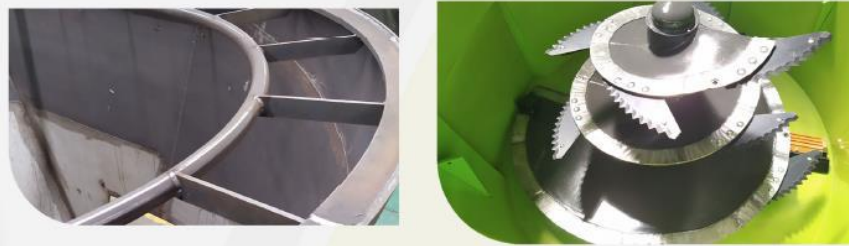
Бункер большой вместимости 12 м³ сокращает время поездки туда и обратно и потери энергии, повышая эффективность кормления. Робот миксер-кормораздатчик взвешивает, смешивает и распределяет корм несколько раз в день.



2. *Высококачественные материалы и детали с надежными эксплуатационными характеристиками.*

Бункер сварен из высокопрочной стальной пластины, что увеличивает срок службы вдвое.

Усиленные передняя и задняя оси с шинами из цельного материала с большим протектором для различных погодных условий. Импортированный из Италии редуктор шнека, тензодатчики для взвешивания и дисплей для взвешивания, высокая эффективность работы. Лезвия с вольфрамовым покрытием. Мощная китайская навигационная система отличается надежностью, низким уровнем отказов и гарантированной стабильной работой.



3. *Несколько навигационных систем, которые лучше соответствуют планировке фермы.*

Робот может работать в нескольких навигационных системах, таких как GPS-навигация, лазерная навигация, инерциальная навигация и т.д. Он может подобрать наилучшую навигационную схему на основе фактической планировки и маршрутов кормления.

4. *Интеллектуальное управление*

Доступны сенсорный экран и джойстик. Точное отображение для надежной навигации.

Точный анализ скорости выгрузки, скорости движения и расстояния выгрузки для достижения точной подачи.



5. *Энергосбережение и защита окружающей среды*

Высокая мощность, низкое энергопотребление, полностью электрический привод и полностью электрогидравлическая система управления.

Робот-кормораздатчик оснащен литий-железо-фосфатной батареей большой емкости, обеспечивающей движение и кормление на расстоянии 5-6 км.

Зарядная станция имеет два варианта: автоматическую зарядку и ручную зарядку. В режиме ожидания робот-кормораздатчик находится в режиме автоматической зарядки.

От полного энергопотребления устройства до завершения зарядки проходит от 3 до 6 часов.



6. Робот миксер-кормораздатчик оснащен двусторонней выгрузной лентой, которая может распределять материалы с левой или правой стороны.

Робот миксер-кормораздатчик оснащен передней и задней камерами, которые могут отслеживать состояние бункера с помощью мобильного программного обеспечения. При обнаружении какой-либо непредвиденной ситуации с ней можно своевременно справиться, чтобы уменьшить потери.

7. Автоматический режим и ручной режим, переключение одним щелчком мыши, простота в эксплуатации.

Робот миксер-кормораздатчик имеет два режима: автоматический и ручной, которые можно переключать одним щелчком мыши на компьютере.



8. Система обхода препятствий спереди и сзади позволяет обеспечить аварийную парковку и защитить персонал и животных.

Робот миксер-кормораздатчик оснащен лазерным радаром обхода препятствий до и после, который может быстро обнаруживать неподвижные и движущиеся объекты и реагировать на них. Как в автоматическом, так и в ручном режимах управления можно обеспечить парковку без препятствий.



Использование робота миксера-кормораздатчика в условиях кормового центра

Робот миксер-кормораздатчик может быть эффективен в условиях крупного (кооперативного) кормового центра. В этом случае используя стационарный кормосмеситель и разгрузочный ленточный конвейер робот-кормораздатчик может непосредственно получать смешанный рацион и выполнять работу по раздаче кормовой смеси, снижая потери энергии, вызванные собственной резкой и смешиванием различных ингредиентов.



Место работы миксера-кормораздатчика в рабочей зоне животноводческого комплекса

На животноводческом комплексе(ферме) должно быть специально отведенное место для размещения робота миксера-кормораздатчика. Когда робот не работает, он находится в режиме ожидания или заряжается в этом месте. Лучше всего расположить это место недалеко от источника кормов с тем, чтобы уменьшить количество лишних трудозатрат.

Вокруг выделенной зоны не должно быть часто движущихся или временно припаркованных транспортных средств, что может привести к частой парковке оборудования для объезда препятствий и негативно повлиять на эффективность его работы.

Выделенная зона должна быть оборудована навесом от дождя, чтобы обеспечить бесперебойную работу зарядного устройства.

Выбор и подключение кабеля производится с учетом того, что мощность зарядной станции превышает 100 кВт.

Зарядные станции необходимо устанавливать в специально отведенных местах, а порты для подключения необходимо зарезервировать заранее.



Дороги на территории комплекса и в зданиях должны быть ровными, а ширина дороги для движения робота должна быть не менее 3 м. Уклон подъема не должен превышать 3%, и он не подходит для использования на больших участках подъема (длиной более 20м).